

Nuevos convertidores de frecuencia de tamaño ultracompacto, altas prestaciones y bajo ruido

- Alimentación: 220Vc.a. (monofásica y trifásica).
- Potencias:
 - monofásico: 220Vc.a. de 0,1 a 1,5kW
 - trifásico: 220Vc.a. de 0,1 a 2,2kW
- Visualización de constantes mínimas para aplicaciones sencillas.
- Cableado sencillo: sin necesidad de abrir el equipo y con bloques separados de entrada y de salida.
- Alto par incluso a bajas velocidades.
- Empleo de componentes IGBT como elemento de conmutación que posibilita la obtención de alto par de arranque, bajo ruido y suavidad de giro incluso a bajas frecuencias.
- Entradas NPN y PNP.
- Display digital con potenciómetro.
- Conforme con Directivas CE y homologaciones UL/cUL.

Tabla de selección

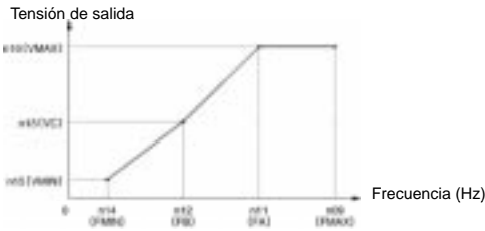
■ Modelos de 200V

Modelo 3G3JV-□□□□□□		Entrada trifásica	A2001	A2002	A2004	A2007	A2015	A2022
		Entrada monofásica	AB001	AB002	AB004	AB007	AB015	---
Capacidad máxima de motor aplicable (kW)			0.1	0.2	0.4	0.75	1.5	2.2
Especificaciones de salida	Capacidad de salida nominal (kVA)		0.3	0.6	1.1	1.9	3.0	4.2
	Corriente de salida nominal (A)		0.8	1.6	3.0	5.0	8.0	11.0
	Tensión de salida nominal (V)	Trifásica 200 a 240 Vc.a. (dependiendo de la tensión de entrada)						
	Frecuencia de salida máxima (Hz)	400 Hz (selección en parámetro)						
Fuente de alimentación	Frecuencia y tensión nominal	3G3JV-A2□□□□ (entrada trifásica): 3 fases, 200 a 230 Vc.a., 50/60 Hz 3G3JV-AB□□□□ (entrada monofásica): Monofásica, 200 a 240 Vc.a., 50/60 Hz						
	Fluctuación permisible de tensión	-15% a 10%						
	Fluctuación permisible de frecuencia	±5%						
Radiación de calor (W)			13.0	18.0	28.1	45.1	72.8	86.5
Método de refrigeración			Natural			Ventilador		

Especificaciones

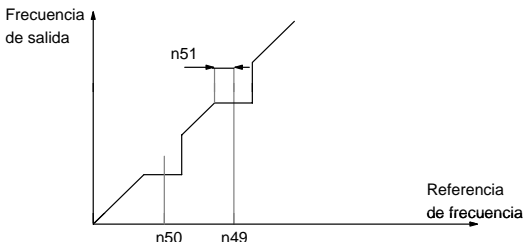
Modelo 3G3JV-□□□□□	Entrada trifásica	A2001	A2002	A2004	A2007	A2015	A2022
	Entrada monofásica	AB001	AB002	AB004	AB007	AB015	---
Capacidad de motor máx. aplicable (kW)		0.1	0.2	0.4	0.75	1.5	2.2
Especificaciones de salida	Capacidad nominal de salida (kVA)	0.3	0.6	1.1	1.9	3.0	4.2
	Corriente de salida nominal (A)	0.8	1.6	3.0	5.0	8.0	11.0
	Tensión de salida nominal (V)	Trifásica 200 a 240 Vc.a. (dependiendo de la tensión de entrada)					
	Frecuencia de salida máx.	400 Hz (selección en parámetro)					
Características de control	Medidas contra armónicos de corriente	Se puede conectar reactancia de c.c.					
	Método de control	PWM de onda senoidal (control V/f)					
	Frecuencia de portadora	2.5 a 10.0 kHz (en control vectorial)					
	Rango de control de frecuencia	0.1 a 400 Hz					
	Precisión de frecuencia (fluctuación de temperatura)	Comandos digitales: $\pm 0.01\%$ (-10°C a 50°C) Comandos analógicos: $\pm 0.5\%$ ($25^{\circ}\text{C} \pm 10^{\circ}\text{C}$)					
	Resolución de selección de frecuencia	Comandos digitales: 0.1 Hz (menos de 100 Hz) y 1 Hz (100 Hz o mayor) Comandos analógicos: 0.06 Hz/60 Hz (equivalente a 1/1000)					
	Resolución de frecuencia de salida	0.01 Hz					
	Capacidad de sobrecarga	150% de corriente de salida nominal durante 1 min					
	Señal externa de selección de frecuencia	Seleccionable con potenciómetro FREQ: 0 a 10 Vc.c. (20 k Ω), 4 a 20 mA (250 Ω), y 0 a 20 mA (250 Ω)					
	Tiempo de aceleración/deceleración	0.0 a 999 s (los tiempos de aceleración y deceleración se seleccionan por separado)					
	Par de freno	Aprox. 20%					
Características de tensión/frecuencia	Selección de curva V/f						
Funciones de protección	Protección del motor	Protección termoelectrónica					
	Protección contra sobrecorriente instantánea	Para si se excede aprox. el 250% de corriente de salida nominal					
	Protección contra sobrecarga	Para si se excede el 150% de corriente de salida nominal durante 1 minuto					
	Protección contra sobretensión	Para cuando la tensión c.c. del circuito principal excede aprox. de 410 V					
	Protección contra bajatensión	3G3JV-A2□□□: para cuando la tensión c.c. del circuito principal desciende de 200V aprox. 3G3JV-AB□□□: para cuando la tensión c.c. del circuito principal desciende de 160V aprox.					
	Protección contra cortes momentáneos de alimentación (selección)	Para con cortes de 15 ms o más. Seleccionando el convertidor a modo de corte momentáneo de alimentación, la operación puede continuar si se restablece la alimentación en 0,5 seg.					
	Sobrecalentamiento de ventilador	Detectado a $110^{\circ}\text{C} \pm 10^{\circ}\text{C}$					
	Protección de tierra	Protección a nivel de corriente de salida nominal					
Indicador de carga (indicador RUN)	Se enciende cuando la tensión de c.c. del circuito principal es aprox. 50 V o menor.						
Condiciones ambientales	Lugar de instalación	Interior (sin gases corrosivos, pulverizaciones de aceite o partículas metálicas)					
	Temperatura ambiente de operación	-10°C a 50°C					
	Humedad ambiente de operación	90% máx. (sin condensación)					
	Temperatura ambiente de almacenaje	-20°C a 60°C					
	Altitud	1.000 m máx.					
	Resistencia de aislamiento	5 M Ω mín. (No efectuar pruebas de resistencia de aislamiento ni de rigidez dieléctrica)					
Resistencia a vibraciones	9.8 m/s ² {1G} máx. de 10 a 20 Hz 2.0 m/s ² {0.2G} max. de 20 a 50 Hz						
Grado de protección	Modelos de montaje en panel: Conforme IP20						

Listado de constantes

No. Parámetro	Nombre	Descripción	Rango selección	Unidad selección	Selección inicial
n01	Inhibir escritura de parámetro/inicialización de parámetro	0: Sólo puede seleccionarse n01. El resto de n02 a n79 sólo se puede monitorizar. 1: Se pueden seleccionar de n01 a n79. 6: Borra el registro de error. 8: Inicializa parámetros a sus valores por defecto en secuencia de 2 hilos. 9: Inicializa parámetros a sus valores por defecto en secuencia de 3 hilos.	0, 1, 6, 8, 9	1	1
n02	Selección de modo de operación RUN/STOP	0: Tecla STOP/RESET del operador digital habilitada. 1: Entradas multifunción vía terminales de circuito de control en secuencia de 2 ó 3 hilos.	0, 1	1	0
n03	Selección de referencia de frecuencia	0: Operador Digital 1: Referencia de frecuencia 1 (n21) 2: Terminal de circuito de control de referencia de frecuencia (0 a 10 V) 3: Terminal de circuito de control de referencia de frecuencia (4 a 20 mA) 4: Terminal de circuito de control de referencia de frecuencia (0 a 20 mA)	0 a 4	1	0
n04	Selección de modo de parada	0: Parada por desaceleración en el tiempo preseleccionado. 1: Parada por marcha libre	0, 1	1	0
n05	Selección de prohibir marcha inversa	0: Marcha inversa habilitada 1: Marcha inversa inhibida	0, 1	1	0
n06	Selección de función de tecla STOP/RESET	0: Tecla STOP/RESET habilitada. 1: Tecla STOP/RESET inhibida.	0, 1	1	0
n07	Selección de frecuencia en modo local	0: Habilitado el potenciómetro FREQ del operador digital. 1: Habilitadas las teclas del Operador digital.	0, 1	1	0
n08	Selección de referencia de frecuencia mediante teclado	0: La selección se valida pulsando la tecla Enter. 1: La selección se valida según se escribe.	0, 1	1	0
n09	Frecuencia máxima (FMAX)	Utilizada para fijar la curva V/f como la característica básica del convertidor con tensión de salida por frecuencia seleccionada. 	50.0 a 400	0.1 Hz (ver nota)	60.0
n10	Tensión máxima (VMAX)		1 a 255	1 V	200
n11	Frecuencia de tensión máxima (FA)		0.2 a 400	(ver nota)	60.0
n12	Frecuencia de salida media (FB)		0.1 a 399	(ver nota)	1.5
n13	Tensión de frecuencia de salida media (VC)		1 a 255	1 V	12
n14	Frecuencia de salida mínima (FMIN)		0.1 a 10.0	0.1 Hz	1.5
n15	Tensión de frecuencia de salida mínima (VMIN)		1 a 50	1 V	12.0

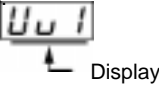
No. Parámetro	Nombre	Descripción	Rango selección	Unidad selección	Selección inicial
n16	Tiempo de aceleración 1	Tiempo de aceleración: tiempo necesario para pasar del 0% al 100% de la frecuencia máxima.	0.0 a 999	0.1 s	10.0
n17	Tiempo de deceleración 1				10.0
n18	Tiempo de aceleración 2	Tiempo de deceleración: tiempo necesario para pasar del 100% al 0% de la frecuencia máxima.			10.0
n19	Tiempo de deceleración 2				10.0
n20	Características de aceleración/ deceleración de Curva S	0: No curva S 1: Curva S: 0.2 s 2: Curva S: 0.5 s 3: Curva S: 1.0 s	0 a 3	1	0
n21	Referencia de frecuencia 1	Utilizados para seleccionar referencias de frecuencia internas.	0.0 a frecuencia máx.	(ver nota)	6.0
n22	Referencia de frecuencia 2				0.0
n23	Referencia de frecuencia 3				0.0
n24	Referencia de frecuencia 4				0.0
n25	Referencia de frecuencia 5				0.0
n26	Referencia de frecuencia 6				0.0
n27	Referencia de frecuencia 7				0.0
n28	Referencia de frecuencia 8				0.0
n29	Comando de frecuencia inching	Utilizado para seleccionar el comando de frecuencia de inching.			6.0
n30	Límite superior de referencia de frecuencia	Utilizados para seleccionar los límites de referencia de frecuencia en porcentaje tomando la frecuencia máxima como 100%	0 a 110	1%	100
n31	Límite inferior de referencia de frecuencia		0 a 110	1%	0
n32	Corriente nominal del motor	Selección de la corriente nominal del motor para detección de sobrecarga de éste (OL1).	0.0 a 120% de corriente salida nominal	0.1 A	Según la capacidad
n33	Características de protección del motor (OL1)	0: Características de protección para motores de inducción de empleo general 1: Características de protección para motores dedicados para convertidores 2: No protección	0 a 2	1	0
n34	Selección de tiempo de protección del motor	Selección de las características termoelectrónicas del motor a conectar en incrementos de 1 minuto.	1 a 60	1 min	8
n35	Funcionamiento del ventilador de refrigeración	0: Funciona sólo cuando está operando el convertidor (RUN) y durante 1 minuto después de parar su operación. 1: Funciona siempre que el convertidor esté en ON.	0, 1	1	0

No. Parámetro	Nombre	Descripción		Rango selección	Unidad selección	Selección inicial
n36	Entrada multifunción 1 (terminal entrada S2)	Selección de las funciones de los terminales de entrada multifunción S2 a S5.		2 a 8, 10 a 22	1	2
		Valor selec.	Función			
n37	Entrada multifunción 2 (terminal entrada S3)	0	Comando de marcha directa/inversa	0,2 a 8, 10 a 22	1	5
n38	Entrada multifunción 3 (terminal entrada S4)			2 a 8, 10 a 22	1	3
n39	Entrada multifunción 4 (terminal entrada S5)	2	Marcha inversa/paro	2 a 8, 10 a 22, 34	1	6
		3	Fallo externo (NA)			
		4	Fallo externo (NC)			
		5	Reset de fallo			
		6	Referencia de multivelocidad 1			
		7	Referencia de multivelocidad 2			
		8	Referencia de multivelocidad 3			
		10	Comando de frecuencia inching			
		11	Cambio de tiempo de aceleración/deceleración			
n39	Entrada multifunción 5 (terminal entrada S6)	12	Comando de bloqueo externo (NA)	2 a 8, 10 a 22, 34	1	6
		13	Comando de bloqueo externo (NC)			
		14	Comando buscar (empieza desde la frecuencia máxima)			
		15	Comando buscar (empieza desde la frecuencia preseleccionada)			
		16	Comando de prohibir aceleración/desaceleración			
		17	Selección de local o remoto			
		19	Fallo de parada de emergencia (NA)			
		20	Alarma de parada de emergencia (NA)			
		21	Fallo de parada de emergencia (NC)			
		22	Alarma de parada de emergencia (NC)			
		34	Comando de Más o Menos			
n40	Salida multifunción (terminales de salida MA/MB y MC)	Selección de funciones de terminales de salida multifunción.		0 a 7, 10 a 17	1	1
		Valor selec.	Función			
		0	Salida de fallo			
		1	Operación en progreso			
		2	Detección de frecuencia			
		3	Motor libre			
		4	Detección de frecuencia 1			
		5	Detección de frecuencia 2			
		6	Sobrepasar (salida de contacto NA)			
		7	Sobrepasar (salida de contacto NC)			
		8 y 9	No utilizado			
		10	Salida de alarma			
		11	Bloqueo en progreso			
		12	Modo RUN			
		13	Convertidor preparado			
		14	Recuperar fallo			
		15	Bajatenisión			
		16	Marcha inversa			
17	Buscando velocidad					

No. Parámetro	Nombre	Descripción	Rango selección	Unidad selección	Selección inicial
n41	Ganancia de referencia de frecuencia	Utilizadas para las características de referencias de frecuencia analógicas. Ganancia: La frecuencia de entrada analógica máxima (10 V ó 20 mA) en porcentaje tomando como 100% la frecuencia máxima	0 a 255	1%	100
n42	Desviación de referencia de frecuencia	Desviación: La frecuencia de entrada analógica mínima (0 V ó 0 ó 4 mA) en porcentaje tomando como 100% la frecuencia máxima.	-99 a 99	1%	0
n43	Selección de cte. de tiempo del filtro	Selección del filtro digital con un retardo de primer orden para las ref. de frecuencia analógicas de entrada.	0.00 a 2.00	0.01 s	0.10
n44	Salida analógica de motor	0: Frecuencia de salida (salida de 10-V a frecuencia máx. con n45 fijado a 1.00). 1: Corriente de salida (salida 10-V con corriente salida nominal del convertidor con n45 fijada a 1.00)	0, 1	1	0
n45	Ganancia de salida analógica	Para seleccionar las características de salida de monitorización analógica.	0.00 a 2.00	0.01	1.00
n46	Selección de frecuencia de portadora	Para seleccionar la frecuencia de portadora.	1 a 4, 7 a 9	1	Según capacidad.
n47	Compensación de corte momentáneo de alimentación	Utilizada para especificar el proceso que se realiza cuando se produce un corte momentáneo de alimentación. 0: Parada del convertidor 1: El convertidor sigue operando si el corte de alimentación es de 0.5 seg o menor. 2: El convertidor reanra cuando se restablece la alimentación.	0 a 2	1	0
n48	Recuperación de fallo	Utilizada para resetear y reanra automáticamente el convertidor en el caso de que el convertidor tenga un fallo de sobretensión, fallo de sobrecorriente o fallo de tierra.	0 a 10	1	0
n49	Saltar frecuencia 1	Utilizada para fijar la función saltar frecuencia. 	0.0 a 400	0.1 Hz (ver nota)	0.0
n50	Saltar frecuencia 2		0.0 a 400	0.1 Hz (ver nota)	0.0
n51	Anchura del salto		0.0 a 25.5	0.1 Hz	0.0

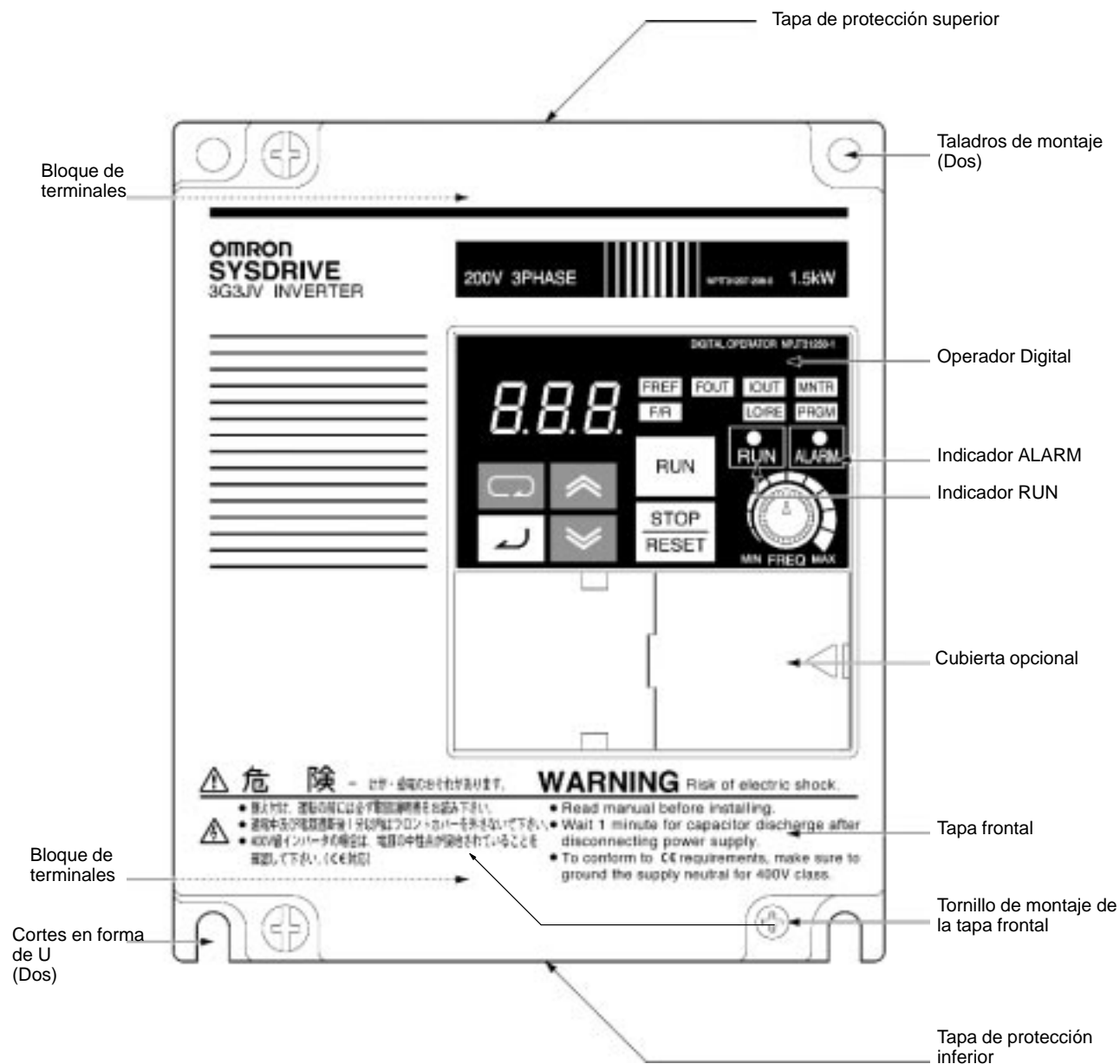
Nota Estos valores deben satisfacer la siguiente condición: $n49 \geq n50$

No. Parámetro	Nombre	Descripción	Rango selección	Unidad selección	Selección inicial
n52	Corriente de control de c.c.	Utilizados para aplicar c.c. al motor de inducción para control de freno.	0 a 100	1%	50
n53	Tiempo de control de c.c. de interrupción	Seleccionar la corriente de freno de c.c. en porcentaje tomando como 100% la corriente nominal del convertidor.	0.0 a 25.5	0.1 s	0.5
n54	Tiempo de control de c.c. al arranque	<p>Frecuencia de salida</p> <p>Frecuencia salida mín. (n14)</p> <p>n54</p> <p>n53</p> <p>Tiempo</p>	0.0 a 25.5	0.1 s	0.0
n55	Prevención de bloqueo durante deceleración	<p>Utilizado para seleccionar una función para cambiar el tiempo de deceleración del motor automáticamente de tal forma que no se impondrá sobretensión al motor durante deceleración.</p> <p>0: Habilitada prevención de bloqueo durante deceleración</p> <p>1: Inhibida prevención de bloqueo durante deceleración</p>	0, 1	1	0
n56	Nivel de prevención de bloqueo durante deceleración	<p>Utilizado para seleccionar una función para parar la aceleración del motor automáticamente para evitar el bloqueo durante aceleración.</p> <p>Fijar el nivel en porcentaje tomando como 100% la corriente nominal del convertidor.</p>	30 a 200	1%	170
n57	Nivel de prevención de bloqueo durante operación	<p>Utilizado para seleccionar una función para reducir la frecuencia de salida del convertidor automáticamente para impedir bloqueo durante la operación.</p> <p>Fijar el nivel en porcentaje tomando como 100% la corriente nominal del convertidor.</p>	30 a 200	1%	160
n58	Nivel de detección de frecuencia	<p>Para seleccionar la frecuencia a detectar.</p> <p>Nota El parámetro n40 para salida multifunción se debe fijar para la salida de niveles 1 y 2 de detección de frecuencia.</p>	0.0 a 400	0.1 Hz	0.0
n59	Selección de función de detección de sobrepar	<p>Utilizado para habilitar o inhibir detección de sobrepar y seleccionar el método de proceso después de detectar sobrepar.</p> <p>0: Inhibida detección de sobrepar</p> <p>1: Detección de sobrepar sólo cuando la velocidad coincide y continúa la operación (activa alarma)</p> <p>2: Detección de sobrepar sólo cuando la velocidad coincide y la salida está cortada (para protección)</p> <p>3: Sobrepar siempre detectado y continúa la operación (activa alarma)</p> <p>4: Sobrepar siempre detectado y salida cortada (para protección)</p>	0 a 4	1	0
n60	Nivel de detección de sobrepar	<p>Utilizado para fijar el nivel de detección de sobrepar.</p> <p>Fijar el nivel en porcentaje tomando como 100% la corriente nominal del convertidor.</p>	30 a 200	1%	160
n61	Tiempo de detección de sobrepar	Utilizado para seleccionar el tiempo de detección de sobrepar.	0.1 a 10.0	0.1 s	0.1
n62	Memoria de frecuencia de comando UP/DOWN	<p>Utilizado para almacenar la referencia de frecuencia ajustada con la función UP/DOWN.</p> <p>0: Frecuencia no almacenada</p> <p>1: Frecuencia almacenada</p> <p>La frecuencia se debe mantener durante al menos 5 seg.</p>	0, 1	1	0

No. Parámetro	Nombre	Descripción	Rango selección	Unidad selección	Selección inicial
n63	Ganancia de compensación de par	Utilizada para seleccionar la ganancia de la función de compensación de par. Para la operación normal no es necesario cambiar la selección por defecto.	0.0 a 2.5	0.1	1.0
n64	Deslizamiento nominal del motor	Selección del deslizamiento nominal del motor que se está utilizando.	0.0 a 20.0	0.1 Hz	Según capacidad
n65	Corriente en vacío del motor	Utilizado para seleccionar la corriente en vacío del motor tomando como 100% la corriente nominal del motor.	0 a 99	1%	Según capacidad
n66	Ganancia de compensación de deslizamiento	Selección de la ganancia de la función de compensación de deslizamiento.	0.0 a 2.5	0.1	0.0
n67	Constante de tiempo de compensación de deslizamiento	Velocidad de respuesta de la función de compensación de deslizamiento.	0.0 a 25.5	0.1 s	2.0
n68	Referencias de control de OMRON	No cambiar el valor seleccionado	---	---	0
n69			---	---	0
n70			---	---	0
n71			---	---	2
n72			---	---	0
n73			---	---	10
n74			---	---	0
n75	Selección de reducción de frecuencia portadora de baja velocidad	Utilizada para seleccionar una función para reducir la frecuencia portadora cuando el convertidor gira a baja velocidad. 0: Función inhibida 1: Función habilitada	0.1	1	0
n76	Referencias de control OMRON	No cambiar el valor seleccionado	---	---	rdy
n77			---	---	0
n78	Registro de error	Utilizada para visualizar el último error registrado. 	---	---	---
n79	Número de Software	Utilizada para visualizar el número de software del convertidor para uso de referencia de control de OMRON.	---	---	---

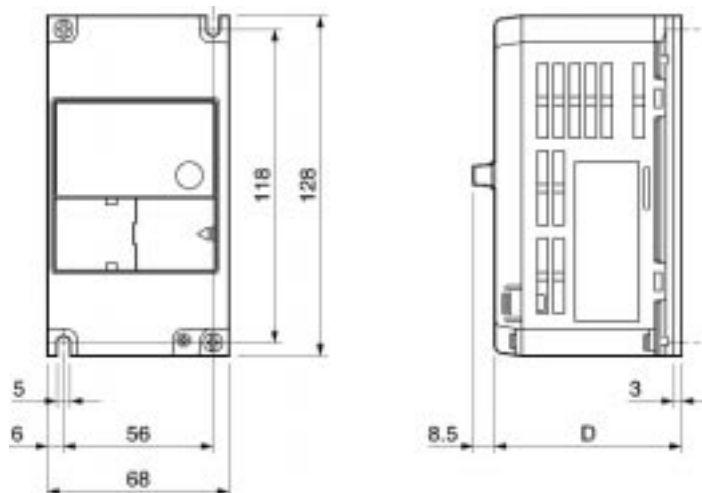
Nota Los valores se seleccionan en incrementos de 0.1-Hz si la frecuencia es menor de 100 Hz y en incrementos de 1-Hz si la frecuencia es de 100 Hz o mayor.

Descripción del panel frontal



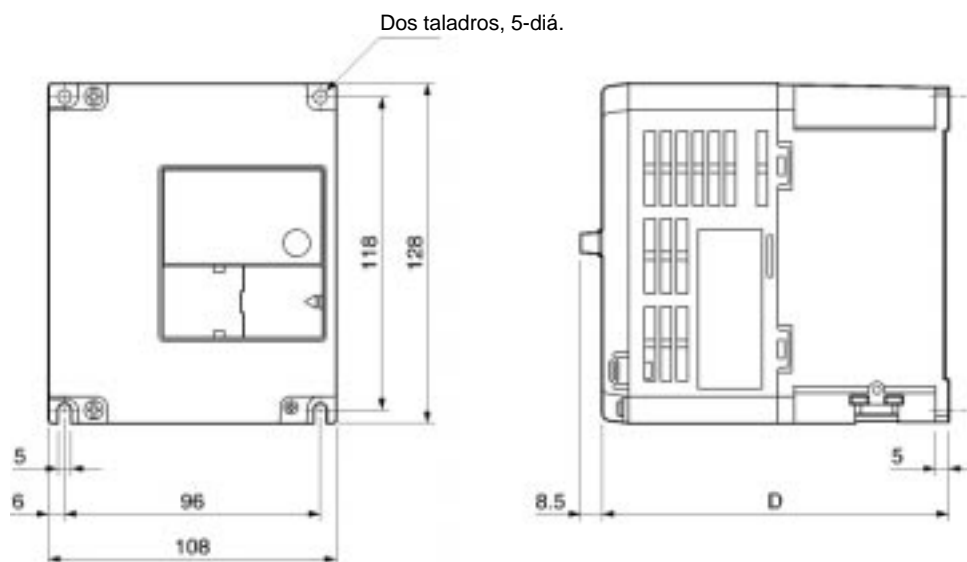
Dimensiones

- Modelos de entrada 200Vc.a. trifásica 3G3JV-A2001 a 3G3JV-A2007 (0.1 a 0.75 kW)
Modelos de entrada 200Vc.a. monofásica 3G3JV-AB001 a 3G3JV-AB004 (0.1 a 0.4 kW)



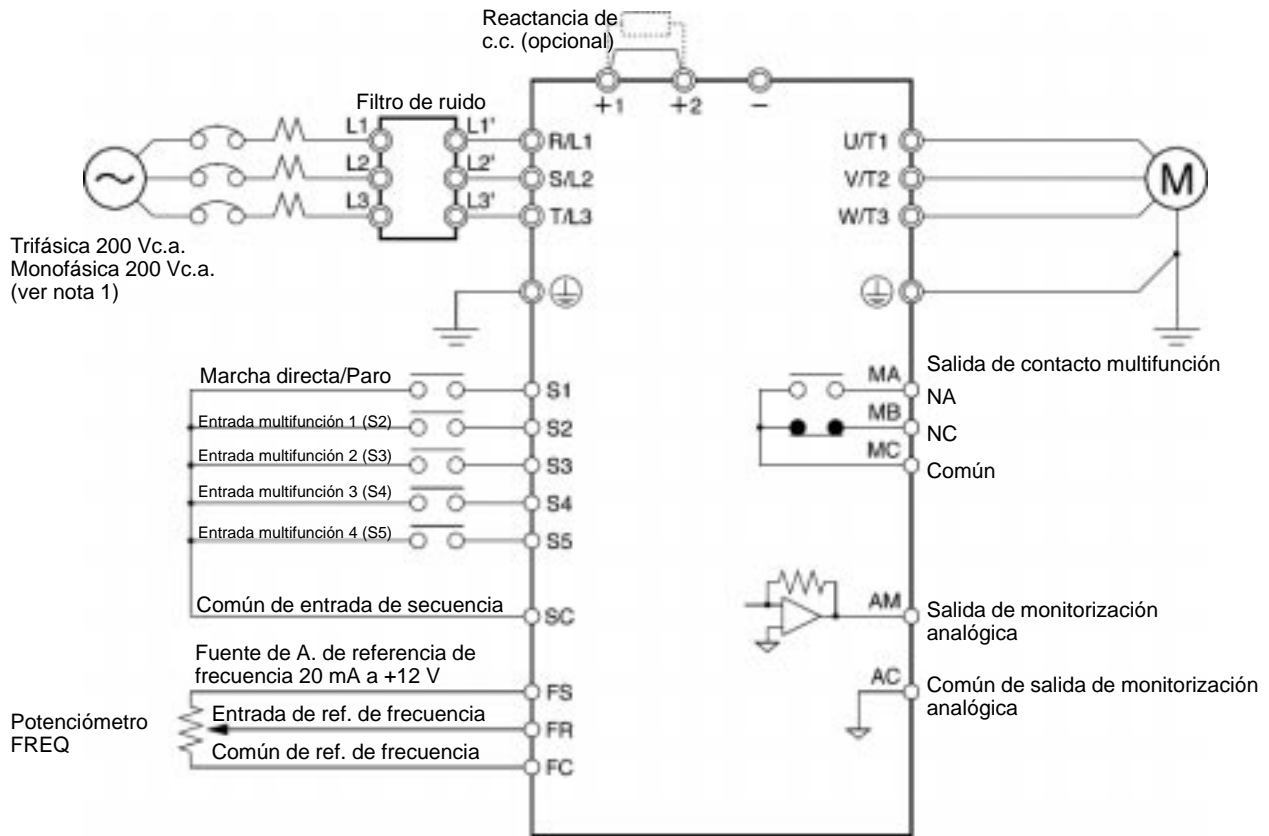
Tensión nominal	Modelo 3G3JV-	Dimensiones (mm)	Peso (kg)
		D	
Trifásica 200 Vc.a.	A2001	70	Aprox. 0.5
	A2002	70	Aprox. 0.5
	A2004	102	Aprox. 0.8
	A2007	122	Aprox. 0.9
Monofásica 200 Vc.a.	AB001	70	Aprox. 0.5
	AB002	70	Aprox. 0.5
	AB004	112	Aprox. 0.9

- Modelos de entrada de 200Vc.a. trifásica 3G3JV-A2015 a 3G3JV-A2022 (1.5 a 2.2 kW)
Modelos de entrada de 200Vc.a. monofásica 3G3JV-AB007 a 3G3JV-AB015 (0.75 a 1.5 kW)



Tensión nominal	Modelo 3G3JV-	Dimensiones (mm)	Peso (kg)
		D	
Trifásica 200 Vc.a.	A2015	129	Aprox. 1.3
	A2022	154	Aprox. 1.5
Monofásica 200 Vc.a.	AB007	129	Aprox. 1.5
	AB015	154	Aprox. 1.5

Diagrama de conexión



- Notas**
1. Conectar 200Vc.a. monofásica a los terminales R/L1 y S/L2 del 3G3JV-AB□.
 2. La resistencia de freno no se puede conectar debido a que no hay transistor de freno incorporado.

Accesorios

■ Filtros EMC e Instalación

Filtros de entrada

- Verificar la elección del filtro más adecuado para que el convertidor cumpla los requisitos de la Directiva EMC (Compatibilidad Electromagnética).

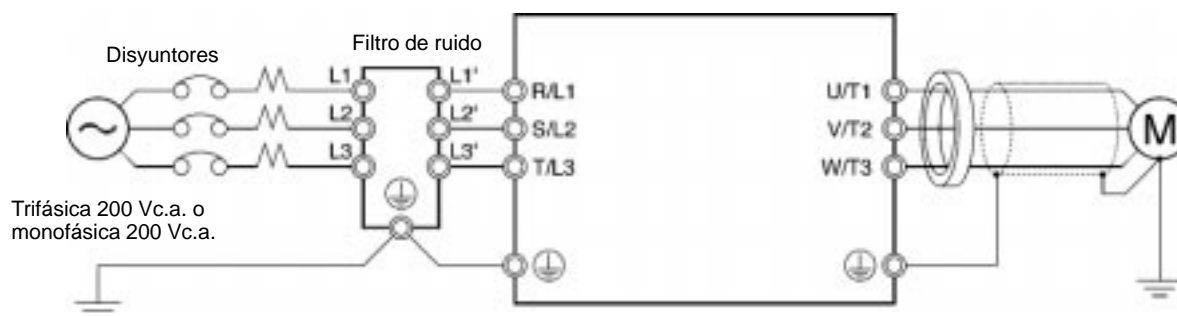
Filtros de ruido para convertidores de 200Vc.a. trifásica

Convertidor	Filtro de ruido para convertidores de 200Vc.a. trifásicos		
Modelo 3G3JV-	Modelo	Intensidad nominal (A)	Peso (kg)
A2001/A2002/A2004/A2007	3G3JV-PFI2010-E	10	1.1
A2015/A2022	3G3JV-PFI2020-E	20	1.1

Filtros de ruido para convertidores de 200Vc.a. monofásica

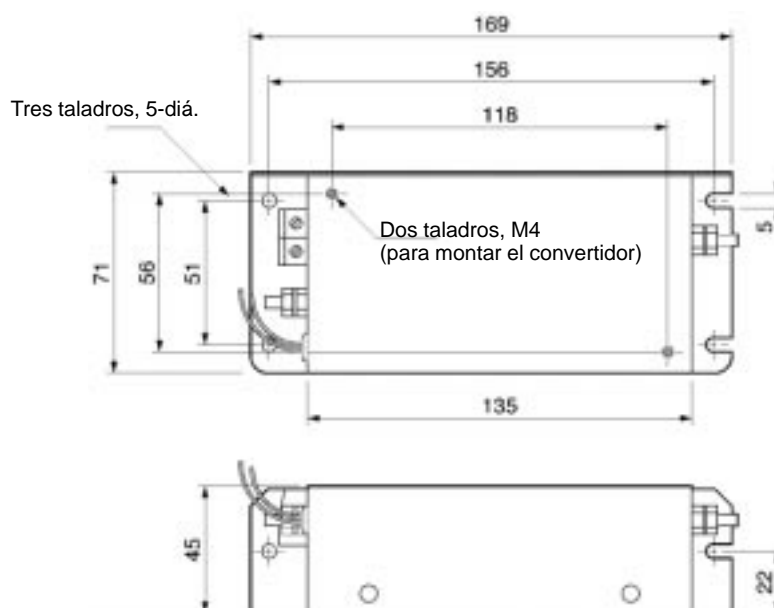
Convertidor	Filtro de ruido para convertidores de 200Vc.a. monofásicos		
Modelo 3G3JV-	Modelo	Intensidad nominal (A)	Peso (kg)
AB001/AB002/AB004	3G3JV-PFI1010-E	10	1.1
AB007/AB015	3G3JV-PFI1020-E	20	1.1

■ Ejemplo de conexión

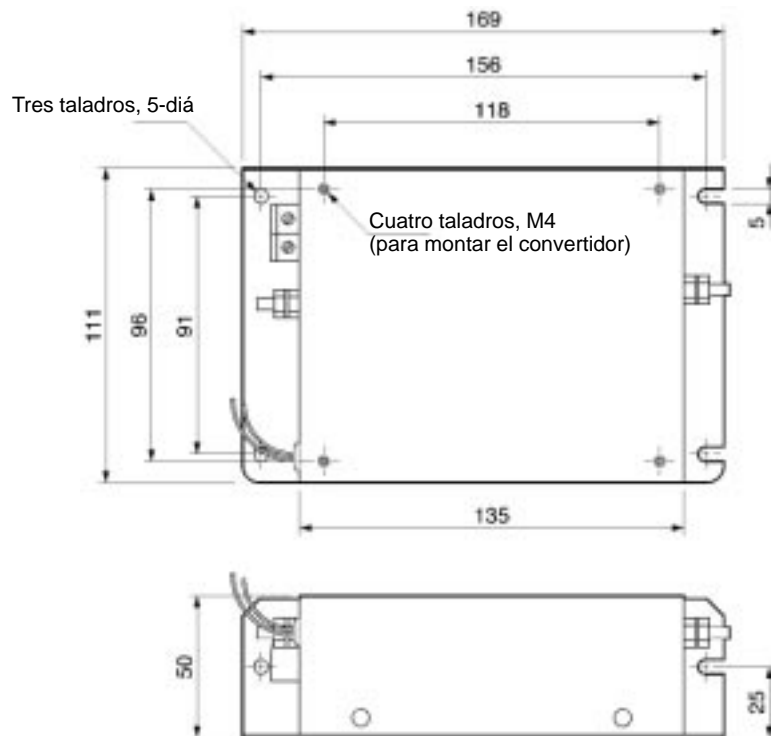


Filtros de ruido para modelos de 200Vc.a. monofásica

● 3G3JV-PFI1010-E

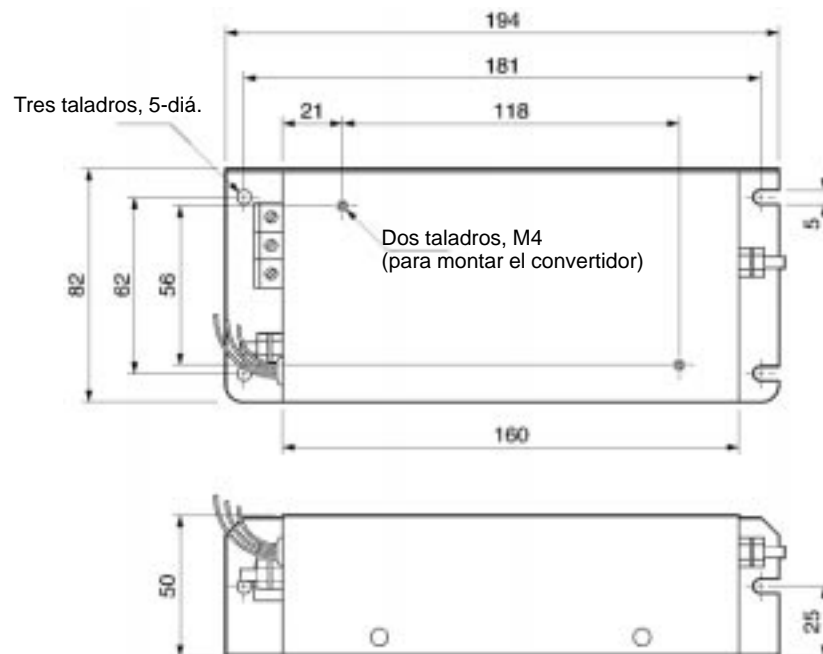


● 3G3JV-PFI1020-E

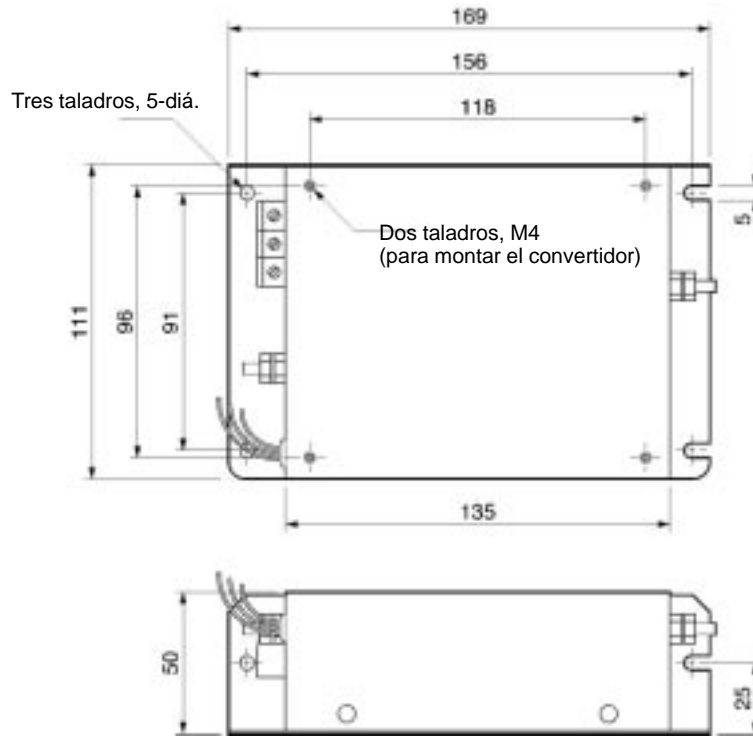


Filtros de ruido para convertidores de 200 Vc.a. trifásica

● 3G3JV-PFI2010-E

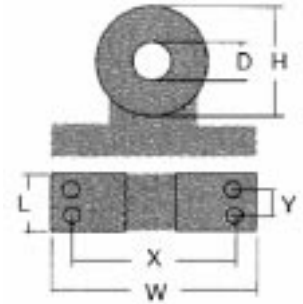


● 3G3JV-PFI2020-E



■ Ferritas de salida

Los conductores de salida del motor (NO los cables de tierra y las mallas) se pasan por estas ferritas que contribuyen significativamente a reducir las interferencias de radiofrecuencia (RFI) radiadas y conducidas provocadas por la longitud de los cables de salida.

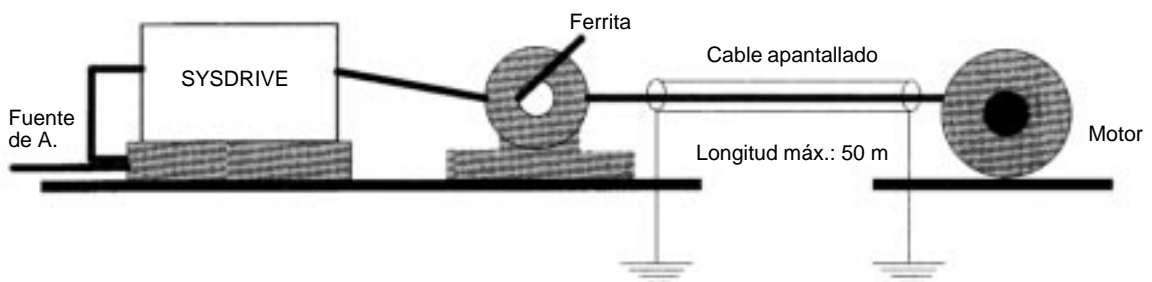


Referencia	D	W	L	H	X	Y	Diá. taladros de montaje
3G3IV-PF0 OC/1	21mm	85mm	22mm	46mm	70mm	–	5mm

Procedimiento de instalación

A continuación se detalla la información necesaria para que el usuario pueda efectuar una instalación que cumpla las normas EMC pertinentes. Consultar con OMRON si hubiera alguna duda.

- El panel del fondo del cuadro se debe preparar conforme a la dimensiones del filtro indicadas anteriormente.
- Montar adecuadamente el filtro con los terminales arriba y el SYSDRIVE montado en el frontal del filtro con los tornillos suministrados.
- Conectar los terminales del filtro marcados como “INVERTER” a la entrada de alimentación del SYSDRIVE utilizando longitudes cortas de cable con la sección adecuada. Conectar los cables de alimentación a los terminales del filtro marcados como “MAINS” y los cables de tierra al contacto de tierra suministrado.
- Conectar el motor y colocar las ferritas de salida lo más cerca posible del convertidor. Sólo debería utilizarse cable blindado o apantallado con conductores trifásicos pasándolo dos veces por el centro de la ferrita. El conductor de tierra y la malla deberían conectarse a tierra tanto en el convertidor como en el motor.
- Conectar los cables de control como se indica en el Manual de Operación del convertidor.



■ Unidades opcionales

3G3JV-PSI232J

Se puede utilizar este adaptador para efectuar un control 1:1 desde un PC, PLC, Unidad de copia o software de programación.

3G3JV-PSI485J Tarjeta opcional para comunicaciones MODBUS

Permite realizar control remoto sobre el convertidor e integrar el equipo en una red de hasta 31 nodos.

3G3IV-PJVOP100 Operador digital remoto

Interruptores automáticos de estuche moldeado (MCCB)

Estos dispositivos deberían instalarse en la entrada de la fuente de alimentación al convertidor. Los valores recomendados se indican en la siguiente tabla.

Convertidor	MCCB
Modelo	Intensidad nominal (A)
3G3JV-A2001	5
3G3JV-A2002	5
3G3JV-A2004	5
3G3JV-A2007	10
3G3JV-A2015	20
3G3JV-A2022	20
3G3JV-AB001	5
3G3JV-AB002	5
3G3JV-AB004	10
3G3JV-AB007	20
3G3JV-AB015	20